

ユニクラフトナグラ株式会社

MELFA ロボット走行台

三菱電機製ロボットRV - Sシリーズを搭載可能な高速・高精度走行台

特長

ロボットの付加軸として走行台を制御

ロボットコントローラの付加軸制御機能を利用し、走行軸をロボットの7軸目として制御するため、ティーチングボックスより直接教示することができるなど単独制御に比べ操作性がUP。

高速性を実現

走行スピード2000mm/secを確保できるよう機械系・サーボ系をチューニングしてあります。付加軸制御機能との組み合わせによりロボット軸との同期動作が可能となりタクトタイムの短縮を実現。ワークの移載作業などの高速作業にお応えできます。

メンテナンスの作業性を確保

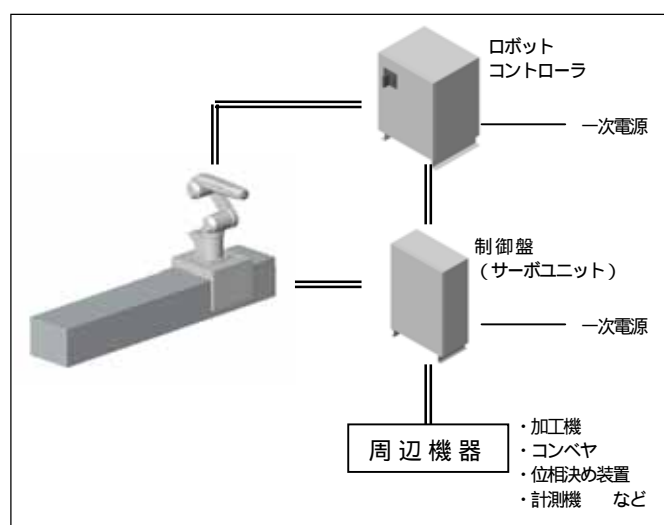
走行台上面の縞鋼板をフラットにし、踏板高さを低くおさえてありますので、ティーチング作業、周辺装置・加工機の段取り替え、メンテナンス時に踏板として使用できます。



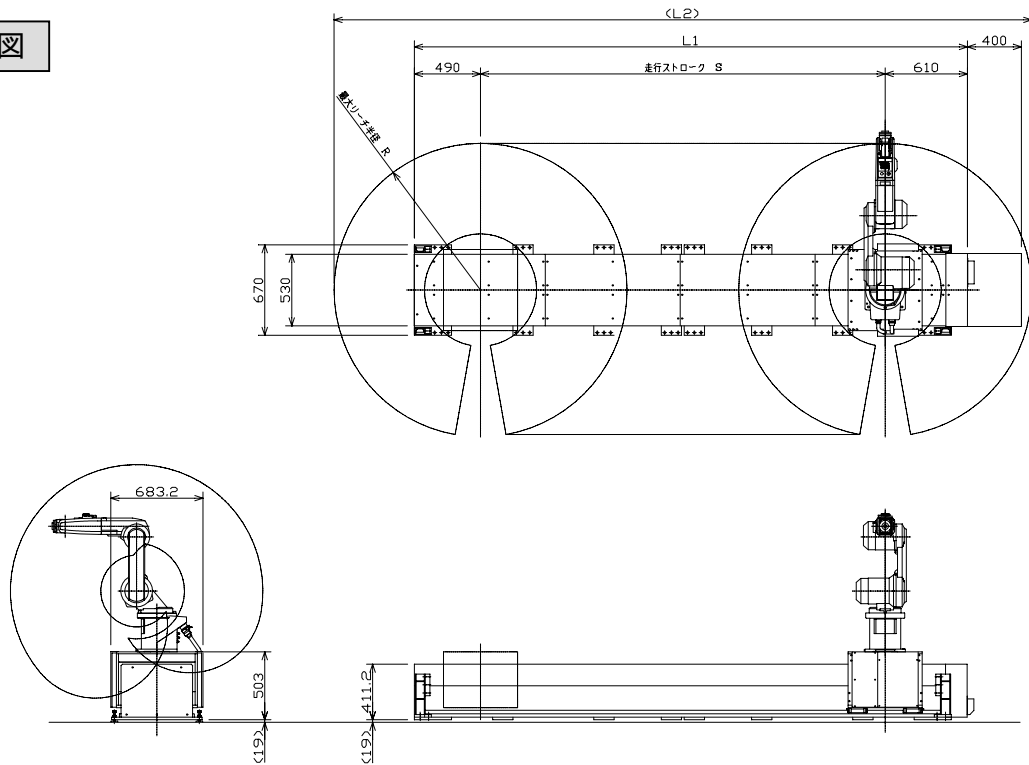
仕様

走行長	2.5m ~ (0.5m 毎)
走行スピード	2000mm/sec
踏板高さ (FL より)	約 430mm
設置必要寸法	寸法表参照
駆動方式	ACサーボ モータ + ラック&ピニオン
エンコーダ	アブソリュートエンコーダ
モータ容量	1.5kW
位置繰り返し精度	±0.1mm
周囲温度	0 ~ 45

システム構成例



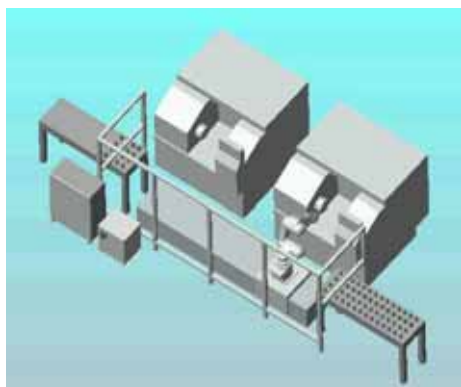
走行台外形図



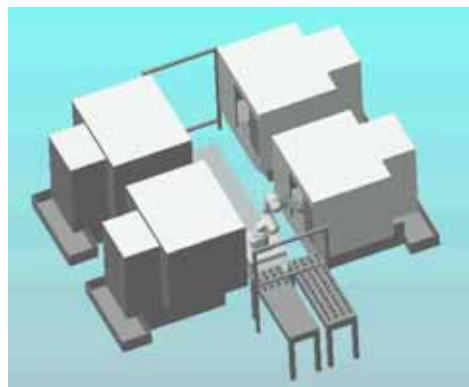
走行ストローク S	L 1	L 2				最大リーチ半径 R			
		RV-6S	RV-6SL	RV-12S	RV-12SL	RV-6S	RV-6SL	RV-12S	RV-12SL
3000	4100	3890	4302	4672	5270	695	901	1086	9770
4000	5100	4890	5302	5672	6270				
5000	6100	6390	6802	7172	7770				
6000	7100	7390	7802	8172	8770				
7000	8100	8390	8802	9172	9770				
8000	8100	9390	9802	10172	10770				
9000	10100	10390	10802	11172	11770				

・表記以外のストロークについては、ご相談ください。

走行システム例



2マシン(横並び) + RV - 12S 走行の一例



4マシン(2マシン対面) + RV - 12S 走行の一例

販売元

 **メルダスシステムエンジニアリング株式会社**

〒450-0002 名古屋市中村区名駅4丁目8番10号
(白川第3ビル)

TEL : 052-586-2786 FAX : 052-581-0997

<http://www.meldas.com>

製造元

 **UNICRAFT**

1997年 TPM優秀継続賞 第1類受賞
2000年 QS-9000 認証取得
2002年 ISO14001 認証取得

ユニクラフトナグラ株式会社

〒431-0411 静岡県湖西市入出350-1

TEL : 053-578-0511 FAX : 053-578-1371

<http://www.unicraft-nagura.co.jp/>